

미니비트
노크
멀티 마운트
치그C
펜
슬립
트윈포트
다이아
미니 가이드
가이드부착기 φ6~10
가이드부착기 φ12~63
트윈 로드 φ6
트윈 로드B
알파 트윈로드
액시스 실린더
슬라이드 유니트
로드 슬라이더
Z슬라이더
GT
ORV
ORC φ10
ORCA ORGA
ORK
ORC φ83, φ80
플랫 로드레스
MRC MRG
ORS MRS
ORW MRW
RAP
RAT
RAN
RAG
RWT
스윙
트위스트
러버핸드
에어핸드
플랫형 에어핸드
SHM 마이크로
SHM
저속
센서 스위치
실린더 축인트 로드엔드

컴플라이언스 모듈

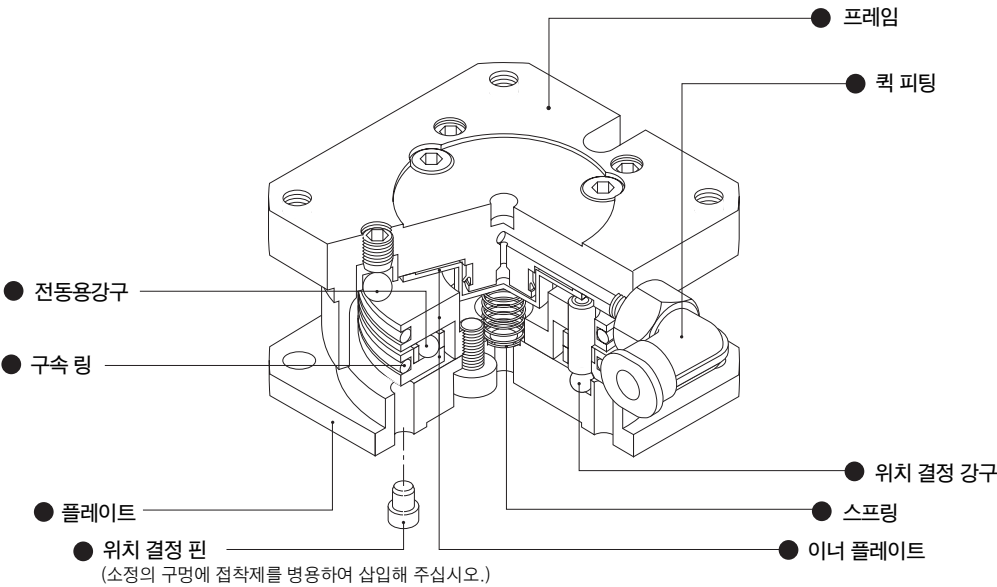
NZ사양



X · Y · θ 방향만의 오차 흡수를 실시하는 컴플라이언스 모듈 NZ 사양. 록 기구가 탑재되어 있습니다.

작동 원리

- 프레임과 플레이트는 전동(轉動)용 강구를 끼워, 구속 링에 의한 적은 구심력을 받으면서 프리(Free)의 상태로 유지합니다.
- 공기압을 가하면 이너 플레이트가 아래로 눌러, 위치 결정용 강구에 의해 규제된 기준 위치에서 록 상태가 됩니다.



주의 : 체결용의 나사 류를 풀면, 조립 정도(精度)가 나빠지므로 분해하지 마십시오.

사양

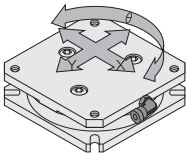
형식		SHM62J
항목		
설치 규격	설치면(프레임)	J
	피설치면(플레이트)	J
사용 유체		공기
사용 압력 범위	MPa	0.2 ~ 0.6
보충 내압력	MPa	1.0
사용 온도 범위	℃	0 ~ 60
작동 형태와 기구		수평 패시브 타입, 록 기구 부착 ^注
급유		불필요
최대 가반 질량	kg	0.8
이동량	X·Y mm	± 1.0
	θ 도(度)	± 2.5
구심력	X·Y N	5.0(이동량 0.5mm의 경우)
구심정도(精度)	(록(lock)시) mm	φ 0.04 MAX.
	(해방 시) mm	φ 0.20 MAX.
질량	g	110

^注 : 공기압을 인가할 때는 록 상태가 됩니다.

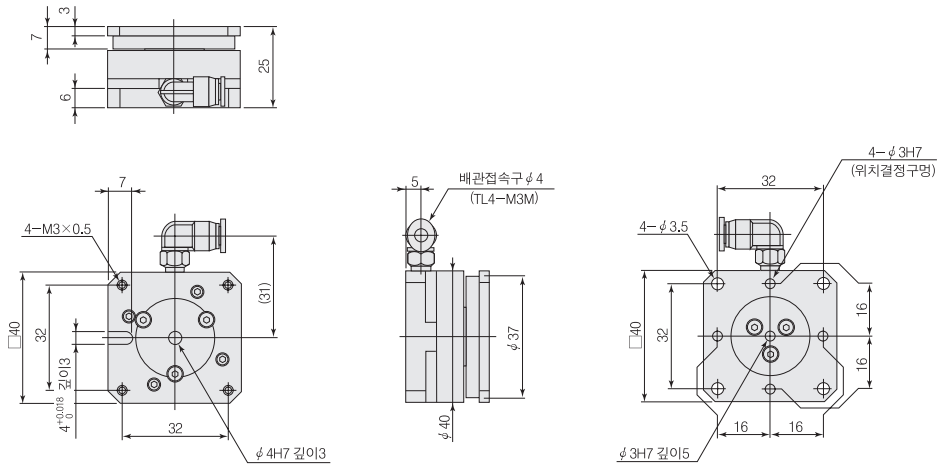
주문 기호

SHM	62	J
알파시리즈 시스템에릭 핸드링 모듈		설치 규격 J : 설치 피치 32mm 마이크로시리즈
		모듈명 컴플라이언스 모듈 NZ 사양

※ 위치 결정 핀이 2개 부속되어 있습니다.



NZ 사양의 이동 방향
왼쪽 그림과 같이 X · Y · θ 방향으로 이동합니다.



비고 : 설치면과 피설치면과의 접촉면 평행도 공차=0.04

마나버트
노크
멀티 마운트
지그C
펜
슬림
트윈포트
다이아
마나 가이드
가이드부착구 φ6~10
가이드부착구 φ12~63
트윈 로드φ6
트윈 로드8
알파 트윈로드
엑시스 실린더
슬라이드 유니트
로드 슬라이더
Z슬라이더
GT
ORV
ORCφ10
ORCA ORGA
ORK
ORC φ63,φ80
플랫 로드레스
MRC MRG
ORS MRS
ORW MRW
RAP
RAT
RAN
RAG
RWT
스윙
트위스트
러버핸드
에어핸드
플랫형 에어핸드
SHM 마이크로
SHM
저속
센서 스위치
실린더 조인트 로드엔드